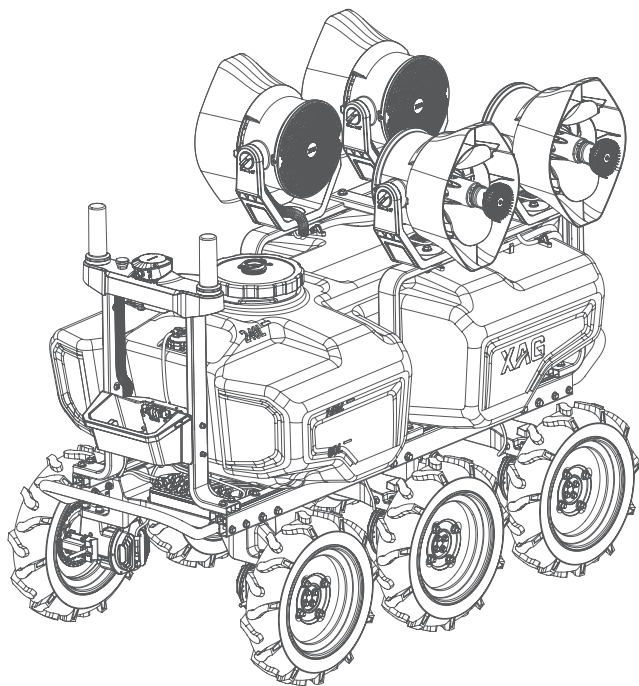


XAGR2002025 Bezzałogowy pojazd rolniczy Ruispray Edition

(Model: 3WDFZ-240A1)

Instrukcje

Wersja 1.0 



Do użytkowników

Szanowny użytkowniku, dziękujemy za korzystanie z produktów XAG.

Aby zapewnić bezpieczne i płynne korzystanie z bezzalogowego pojazdu rolniczego XAGR2002025 Ruispray Edition (model: 3WDFZ-240A1), zdecydowanie zalecamy zapoznanie się z niniejszą instrukcją

Przeczytaj uważnie instrukcję obsługi i postępuj zgodnie z zasadami w niej zawartymi.

Jak się z nami skontaktować

Producent: Guangzhou XAG Technology Co., Ltd.

Adres: Budynek C, nr 115 Gaopu Road, dzielnica Tianhe, miasto Guangzhou, Guangdong

Prosimy o Obokaga posprzedażna Tel: 400 980 3131 Przejdź do konsultacji manualnej

Adres e-mail pomocy technicznej: support@xa.com

Spis treści

Zastrzeżenie	1
Wskazówki dotyczące bezpieczeństwa	2
Przegląd produktu	5
Lista przedmiotów	5
Wprowadzenie do struktury	6
Struktura pojazdu	6
Wyłącznik awaryjny	7
Obsługa parkowania	7
Przygotowanie na samochody autonomiczne	8
Zamontuj zderzak	8
Ustaw kierunek armaty mgłowej	9
Przygotuj baterię	10
Przygotuj pilota	13
Oplata	13
Wykonaj nastawy czujnika	13
Wykonaj nastawy samochodów autonomicznych	15
Dodaj pilota	15
Łączenie pojazdów bezzałagowych	15
Wykonaj nastawy czujnika	15
Utwórz ścieżkę	17
Autonomiczna praca	17
Utrzymywanie ścieżki	18
Tempomat	18
Konserwacja	19
Czyszczenie po operacji	19
Regularna konserwacja	19
Zarządzanie transportem	19

załącznik	20
Opis kontroli	20
Instrukcja rozwiązywania problemów	20
Procedura po identyfikacji błędów	
Schemat lokalizacji modułu	
Specyfikacje	

Zastrzeżenie

1. Prosimy o uważne przeczytanie niniejszego dokumentu przed użyciem produktu. Niniejsze oświadczenie ma istotny wpływ na bezpieczeństwo użytkowania produktu oraz na Państwa prawa i interesy.
- Korzystając z tego produktu, uznaję się, że w pełni przeczytałem, zrozumiałem, rozpoznałem i zaakceptowałem wszystkie warunki i treść tego dokumentu.
2. Ten produkt nie jest zabawką. Jego używanie wiąże się z pewnymi zagrożeniami bezpieczeństwa. Produkt nie jest przeznaczony do użytku przez osoby poniżej 16 roku życia, osoby o ograniczonej lub zerowej zdolności do czynności cywilnoprawnych.
- Osoby w takich okolicznościach nie mogą korzystać z tego produktu ani korzystać z niego. Ćwiczenia należy zachować szczególną ostrożność podczas korzystania z tego produktu w obecności dzieci, innych osób lub zwierząt.
3. Niniejszy produkt to bezzalagowy pojazd rolniczy XAG R200 model 2025, przeznaczony wyłącznie do użytku w rolnictwie, leśnictwie, hodowli zwierząt i rybołówstwie. Prosimy o uważne zapoznanie się z niniejszą instrukcją obsługi.
- Przed użyciem produktu zapoznaj się ze swoimi prawami, obowiązkami i środkami ostrożności; nieprzestrzeganie tych zasad może spowodować uszkodzenie mienia, wypadki i zagrożenie bezpieczeństwa osobistego.
4. Obiecuje, że będiesz używać tego produktu wyłącznie w celach zgodnych z prawem i w zakresie dozwolonym przez prawo, a także zgadzasz się z niniejszymi Warunkami i Postanowieniami oraz wszelkimi odpowiednich zasad lub wytycznych, które XAG może ustanowić. Rozumiesz i akceptujesz, że ten produkt będzie przechowywać odpowiednie zapisy i dane operacyjne w Aplikacji „XAG Unmanned Vehicle” podczas użytkowania. XAG nie ponosi odpowiedzialności za brak możliwości zapisania lub przeanalizowania danych operacyjnych z powodu błędów użytkownika.
5. Prosimy o instalację, użytkowanie, transport i konserwację tego produktu zgodnie z instrukcjami zawartymi w niniejszej instrukcji obsługi. O ile XAG nie uzgodni inaczej, prosimy nie modyfikować ani nie demontować produktu bez zezwolenia. Wszelkie awarie lub uszkodzenia spowodowane niewłaściwym użytkowaniem, nieautoryzowaną modyfikacją lub demontażem tego produktu powodują unieważnienie gwarancji.
- gwarancji produktu, a użytkownik będzie ponosił wyłączną odpowiedzialność za wszelkie wynikiące z niej zobowiązania finansowe i prawne.
6. W maksymalnym zakresie dozwolonym przez prawo, XAG zrzeka się wszelkich gwarancji, wyrażonych lub dorozumianych, w odniesieniu do tego produktu, w tym między innymi gwarancji dorozumianych gwarancji przydatności handlowej, przydatności do określonego celu lub nienaruszalności praw osób trzecich.
7. W maksymalnym zakresie dozwolonym przez prawo XAG nie ponosi odpowiedzialności za jakiegokolwiek straty wynikające z użytkowania produktu przez użytkownika niezgodnie z niniejszą Instrukcją obsługi i nie ponosi odpowiedzialności za jakiegokolwiek szkody pośrednie, następce, karne, przypadkowe, szczególne lub karne, w tym straty wynikające z zakupu, użytkowania lub niemożności użytkowania niniejszego produktu (nawet jeśli został poinformowany o możliwości wystąpienia takich uszkodzeń).
8. Rozumiesz, że każdy produkt może powodować wypadki podczas użytkowania z powodu pojedynczych lub połączonych czynników, takich jak niewłaściwa obsługa, otoczenie, sieć komunikacja itp. Rozumiesz, że wyżej wymienione wypadki są uzasadnionymi i akceptowalnymi sytuacjami podczas użytkowania produktu, a XAG nie ponosi odpowiedzialności za jakiegokolwiek odpowiedzialności za takie wypadki.
9. W każdym przypadku nabywcy lub użytkownicy muszą przestrzegać odpowiednich przepisów i regulacji obowiązujących w kraju i regionie, w którym produkt jest używany. XAG nie ponosi żadnej odpowiedzialności. wynikające z naruszenia lokalnych praw i przepisów przez nabywców lub użytkowników.
10. Uwaga specjalna: Korzystanie z tego produktu może wiązać się z przepisami prawa dotyczącymi gromadzenia, przechowywania i przetwarzania danych geograficznych. Przed użyciem produktu, należy przestrzegać przepisów i regulacji obowiązujących w miejscu, w którym znajduje się produkt, dotyczących gromadzenia, przechowywania lub przetwarzania informacji geograficznych dane w celu zapewnienia zgodności. Operator produktu ponosi wszelką odpowiedzialność finansową i prawną wynikającą z naruszenia odpowiednich przepisów prawa.
11. Niektóre przepisy i regulacje mogą zabraniać stosowania klauzul wyłączających odpowiedzialność, dlatego Twoje prawa mogą się różnić, ale nie oznacza to, że część lub całość treści § 1 niniejszego oświadczenia jest z konieczności nieważny. Jeżeli niektóre postanowienia zostaną uznane za nieważne z jakiegokolwiek powodu, nie wpłynie to na ważność pozostałych postanowień.
12. W zakresie dozwolonym przez prawo, XAG zastrzega sobie ostateczne prawo interpretacji i modyfikacji niniejszych Warunków. XAG zastrzega sobie prawo do aktualizacji, rewizji lub
- rozstrząsać niniejsze Warunki bez wstecznego powiadomienia za pośrednictwem oficjalnej strony internetowej XAG, Podręcznika użytkownika, aplikacji online lub innych kanałów.

ostrzegać

Użytkownicy powinni uważnie przeczytać całą instrukcję obsługi przed użyciem tego produktu. Niewłaściwa obsługa tego bezzalagowego pojazdu rolniczego może spowodować obrażenia u siebie lub innych osób, a także uszkodzenie produktu i mienia, co może skutkować odpowiedzialnością finansową i prawną. Użytkownicy tego produktu muszą być świadomi kwestii bezpieczeństwa. Prosimy o ścisłe przestrzeganie instrukcji obsługi, instalacji, konserwacji i zgodnego z prawem użytkowania tego produktu.

Wskazówki dotyczące bezpieczeństwa

Zasady bezpieczeństwa

- Przed użyciem tego urządzenia należy sprawdzić integralność wszystkich części i funkcji produktu zgodnie z „Instrukcją obsługi”, aby upewnić się, że wyświetlacz działa prawidłowo. Jednocześnie należy potwierdzić, że

Funkcja blokady dwigni parkowania działa normalnie, a wyłącznik awaryjny jest skuteczny.

- Przed rozpoczęciem pracy należy zapoznać się z otoczeniem, unikać przeszkód i tłumów oraz sprawdzić i wyeliminować wszelkie zagrożenia dla bezpieczeństwa.

- Osobom starszym, osłabionym, chorym, dzieciom, kobietom w ciąży, a także osobom zmęczonym, pijanym lub w złym stanie psychicznym zabrania się kierowania pojazdami bezzałagowymi.

- Przed uruchomieniem urządzenia i w jego trakcie w promieniu 5 metrów od urządzenia nie mogą przebywać żadne osoby ani zwierzęta, aby uniknąć uszkodzeń spowodowanych opryskiem pestycydami.

Zabrania się jazdy lub użytkowania tego urządzenia na pasach ruchu pojazdów mechanicznych, takich jak drogi miejskie, drogi krajowe, ekspresowe oraz na obszarach, które nie spełniają warunków bezpiecznego użytkowania. Jednocześnie podczas użytkowania obowiązują przepisy „Przepisy o bezpieczeństwie ruchu drogowego”.

„Chińskiej Republiki Ludowej” i stosownych przepisów wykonawczych do niej.

- To urządzenie nadaje się do zastosowań w rolnictwie, leśnictwie, hodowli zwierząt i rybołówstwie. O ile DJI nie określi inaczej, użytkownicy ponoszą odpowiednią odpowiedzialność za szkody osobiste lub

straty materialne spowodowane wykorzystaniem pojazdu bezzałagowego w innych scenariuszach lub celach.

- Przed uruchomieniem urządzenia należy upewnić się, że oprogramowanie sprzętowe urządzenia i aplikacja „XAG Unmanned Vehicle” zostały zaktualizowane do najnowszej wersji.

- Podczas pracy lub jazdy urządzenia zabrania się dotykania urządzenia i jego układu wykonawczego; zabrania się użytkowania urządzenia w środowisku, w którym głębokość wody przekracza wysokość podwozia, a także

Zabrania się przenoszenia sprzętu poprzez ciągnięcie.

- Urządzenie należy trzymać z dala od źródeł ciepła, aby zapobiec uszkodzeniu podzespołów elektronicznych i innych części oraz ryzyku pożaru.

- Opryski należy wykonywać przy bezdeszczowej pogodzie i prędkości wiatru poniżej poziomu 3. Należy zwracać uwagę na zmiany prędkości i kierunku wiatru. Zabrania się stosowania w ekstremalnych warunkach pogodowych.

takich jak burze, grad, burze piskowe czy silne wiatry.

- Użycie specjalnych przyrządów do pomiaru pestycydów i postępu zgodnie z „Instrukcją obsługi”. Unikaj użycia mjetnej wody lub ścieków, aby zapobiec zmniejszeniu skuteczności lub wytrącaniu się osadów. Pracownicy muszą nosić długie rękawy i długie spodnie.

Nosić odzież ochronną, maski, czapki i rękawice ochronne. Podczas pracy wentylatora zabronione jest jedzenie, picie i palenie. W przypadku kontaktu wentylatora z ciałami obcymi, należy natychmiast użyć wyłącznika awaryjnego, aby zatrzymać pracę.

- Zabrania się długotrwałego parkowania sprzętu na pochyłościach. Podczas krótkich postojów należy zablokować drążek parkingowy i podłożyć solidne kliny pod przednie i tylne koła, aby zapobiec szluzaniu się sprzętu.

- Jeśli sprzęt pracuje na pochyłości, przed rozpoczęciem pracy należy upewnić się, że pojazd bezzałagowy jest stabilny i nie szluzuje się.

- Podczas pracy urządzenia na zbożu operator musi zawsze zwracać uwagę na stan nachylenia pojazdu bezzałagowego. Nie należy wykonywać prac wspinaczkowych przekraczających maksymalne parametry nachylenia podane dla danego urządzenia.

wyposażenie pojazdu bezzałagowego określone w instrukcji obsługi produktu.

- Jeżeli podczas obsługi lub jazdy urządzenia zdarzy się sytuacja awaryjna lub niebezpieczna, należy natychmiast użyć wyłącznika awaryjnego w celu zatrzymania pojazdu bezzałagowego.

- W przypadku konieczności transportu sprzętu, akumulator pojazdu bezzałagowego należy zdekontować i przechowywać oddzielnie w bezpiecznym i płaskim miejscu. Podczas transportu pojazd bezzałagowy musi być zabezpieczony, a drążek parkingowy zablokowany.

I kliny wstawiane w celu zapobieżenia zślizgnięciu się, upadków itp. pojazdu bezzałagowego w trakcie transportu.

- W przypadku awarii urządzenia, przed inspekcją należy zablokować dwignię parkowania i odłączyć zasilanie. Nie należy wchodzić pod niezamknięty pojazd bezzałagowy w celu przeprowadzenia inspekcji, naprawy lub

konserwacja.

- Podczas użytkowania urządzenia nie należy używać materiałów łatwopalnych, wybuchowych, silnie żrących, o dużej lekkości ani cieczy zawierających cząstki stałe, aby zapobiec uszkodzeniu urządzenia lub wypadkom zagrażającym bezpieczeństwu.

- W przypadku przypadkowego dostania się pestycydów do oczu lub uszu, należy natychmiast przepłukać je dużą ilością wody. W przypadku wystąpienia jakiegokolwiek niepożądanego reakcji, takich jak zawroty głowy lub nudności, należy natychmiast przestać pracować i przyjąć lek.

zewewnętrzne opakowanie użytego pestycydu, aby w pobliżu znaleźć się o pomoc lekarską.

- Po zakończeniu pracy urządzenia, inteligentny pojemnik na leki, rurkę infuzyjną, płytę natryskową i karoserię pojazdu należy spłukać wodą z mydłem, aby usunąć pozostałości pestycydów. Operatorzy muszą spłukać i zmienić ubranie.

niebezpiecznych cieczy. Aby ograniczyć ryzyko odparowania proszku pozostałości pestycydów.

- Gdy urządzenie jest nieużywane, musi być przechowywane przez długi czas lub transportowane na duże odległości, należy wyjąć baterię i odpowiednio ją przechowywać. Pojemnik na leki należy opróżnić i wyczerścić.

I przechowywać w chłodnym i czystym miejscu.

- Zabrania się modyfikacji układu zasilania, silnika, przekładni i silownika pojazdu bezzałagowego. Wszelkie inne modyfikacje muszą być zgodne z przepisami prawa, regulacjami i normami bezpieczeństwa obowiązującymi w miejscu, w którym znajduje się sprzęt.

po użyciu.

- Nie używaj akcesoriów innych niż oryginalne XAG do naprawy ani obsługi urządzenia. Akcesoria nieoryginalne mogą powodować problemy ze zgodnością lub wpłynąć na bezpieczeństwo użytkownika i żywotność urządzenia.

Urządzenie. O ile nie uzgodniono inaczej z XAG, uszkodzenia produktu spowodowane użyciem akcesoriów innych niż oryginalne akcesoria XAG nie są objęte gwarancją.

- Surowo zabrania się używania ludzi i zwierząt (zawieszonych statycznie, jak i dynamicznie) lub innych substancji zawierających niebezpieczne właściwości jako przeszkód podczas zatrzymywania sprzętu i testów omijania przeszkód.

- Podczas przygotowywania pestycydów należy używać specjalnych przyrządów do pomiaru objętości pestycydów. Przed przygotowaniem pestycydów należy uważnie przeczytać etykiety, metody przygotowania i przeciwwskazania do ich stosowania. Zachować ostrożność podczas przygotowywania.

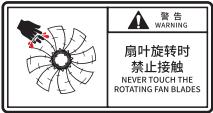
pestycydów, aby uniknąć rozpryskiwania się cieczy.

- Do przygotowywania pestycydów należy używać czystej wody. Unikaj stosowania zanieczyszczonej wody lub ścieków. Zanieczyszczona woda lub ścieki zmniejszają dyspersyjność, zwilżalność i przepuszczalność pestycydu w wodzie.
Powodując wytrącanie się osadów i słabą skuteczność. Zanieczyszczenia w wodzie mogą nawet rozkładać niektóre składniki aktywne pestycydu, zmniejszając jego skuteczność.
- Przy obchodzeniu się z pestycydami należy postępować zgodnie z instrukcją użycia i wymogami ochrony środowiska podanymi przez producenta pestycydu. Nie wolno ich wyrzucać bez powodu.
- Po zakończeniu prac należy jak najszybciej uprać ręce pozostałościami pestycydów i opakowania, zwrócić uwagę na ochronę środowiska i bezwzględnie zabrania się zanieczyszczania rzek i źródeł wody pitnej.
- Jeśli to urządzenie korzysta z sieci RTK, musi być używane w środowisku sieciowym 4G. Użytkownicy powinni dokładnie zapoznać się z lokalnymi warunkami sieciowymi przed zakupem produktu.
- To urządzenie jest wyposażone we wbudowaną kartę SIM. Po zakupie i aktywacji urządzenia, XAG zapewni każdemu użytkownikowi bazowy limit danych. Jeśli przekroczysz limit,
Za tę kwotę możesz dokupić dodatkowe dane za pośrednictwem aplikacji „XAG Unmanned Vehicle”. Jeśli wbudowana karta SIM nie będzie używana przez dwa kolejne lata, zostanie ona...
zostać automatycznie wyrejestrowana.
- Surowo zabrania się używania pojazdów bezzałogowych do celów zabronionych przez przepisy prawa.
- Ten produkt jest przeznaczony wyłącznie do użyciu w Chinach kontynentalnych (z wyłączeniem Hongkongu, Makao i Tajwanu). Użytkownicy muszą dokonać zakupu za pośrednictwem lokalnych, oficjalnie autoryzowanych kanałów. Produkty zakupione w sposób nieformalny
kanale mogą mieć ograniczenia dotyczące użytkowania.

Znaki bezpieczeństwa



Uważaj, żeby nie zrobić sobie krzywdy



Brak kontaktu



Uważaj, żeby nie przytrząsnąć sobie ręką



Uważaj, żeby nie przytrząsnąć sobie ręką



Zwróć uwagę na ochronę



Uważaj na truciznę

Zeskanuj poniższy kod QR, aby przeczytać/pobrać tę instrukcję obsługi



Użytkownicy mogą zeskanować kod QR, aby przeczytać lub pobrać najnowszą wersję „Instrukcji obsługi bezzałogowego pojazdu rolniczego XAG R200 2025 Ruipeng Edition”.

Obejrzyj film instruktażowy

Zeskanuj poniższy kod QR, aby wejść do XAG Academy i obejrzeć film instruktażowy

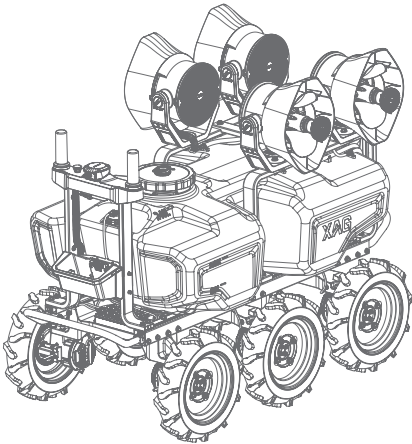


Przegląd produktu

Bezzałogowy pojazd rolniczy XAG R200 2025, wersja Ruipen („pojazd bezzałogowy”), charakteryzuje się lekką konstrukcją z sześcioma niezależnymi napędami różnicowymi. Wyposażony w Inteligentny kontroler SuperX 5 Ultra, system widzenia o szerokim zakresie i platforma natryskowa Ruipen, może być używany w połączeniu z pilotem zdalnego sterowania SRC5 z ekranem, aby Osiągnij precyzyjną nawigację, automatyczne śledzenie wizualne i precyzyjną, zmienną regulację oprysku. To nowa generacja inteligentnego, bezzałogowego systemu oprysku powietrznego. pojazd zaprojektowany specjalnie do ochrony roślin sadowniczych.

Lista przedmiotów

Podczas rozpakowywania prosimy sprawdzić, czy wszystkie elementy z listy znajdują się w przesyłce. Jeśli czegoś brakuje, prosimy o natychmiastowy kontakt ze sprzedawcą.



Komponent bezzałogowego pojazdu R200

×1



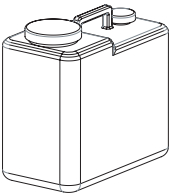
Zderzak (wraz ze śrubami i nakrętkami)

×2



Włókno (zapasowy)

×2



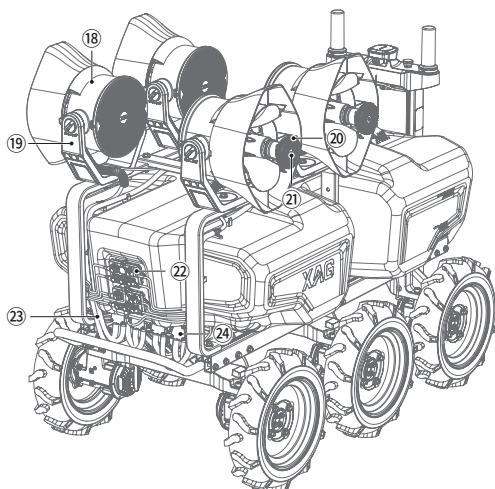
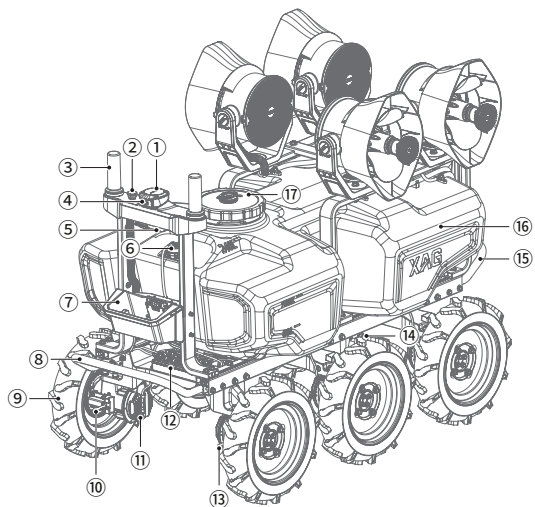
Wyciągacz do wody

×1



Zasilanie napędzające

×1



① Wskaźnik stanu

③ Wyłącznik awaryjny

③ Antena dwa w jednym

④ Kamera FPV

⑤ Kontroler SuperX 5 Ultra Smart

⑥ Inteligentny interfejs poziomu czołowy

⑦ Komora baterii

⑧ Zderzak przedni

⑨ Kola

⑩ Ośwignia parkowania

⑩ Silnik napędowy

⑩ Główna skrzynia przekładnicowa

⑩ Ośwignia parkowania

⑩ Zwór spustowy

⑩ Zderzak tylny

⑩ Kierownica sterująca

⑩ Pokrowiec na aplikację

⑩ Kierownica sterująca

⑩ Uchwyty do regulacji armaty przeciwbieżnej

⑩ Włókna przewodzące sygnały wideo

⑩ Płyta natryskowa

⑩ Mapa poszta przekładnicowa

⑩ Administracja Leków

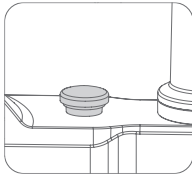
⑩ Pompa wodna

Wyłącznik awaryjny

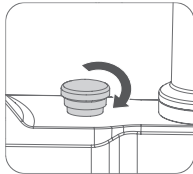
Gdy bezzalagowy pojazd porusza się po płaskim terenie i napotka nagłą sytuację, można nacisnąć wyłącznik awaryjny, aby zatrzymać pojazd.

Stan naciśnięcia:Naciśnij przełącznik, a poruszający się bezzalagowy pojazd zatrzyma się, a lewa i prawa armatka przeciwmgielna również przestaną działać.

Stan odciążenia:Nieznacznie przesunąć przełącznik zgodnie z ruchem wskazówek zegara, a wyłącznik awaryjny wyskoczy, a pojazd bezzalagowy przełączy się w tryb gotowości.



Stan wciśnięty



Stan wyskakujący



Ogłoszenie

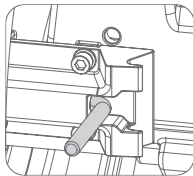
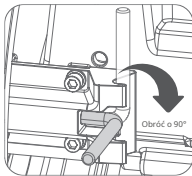
- ⚠ Naciśnięcie przycisku awaryjnego zatrzymania nie powoduje odciążenia zasilania pojazdu. W razie potrzeby wyłączyć zasilanie inteligentnego akumulatora przed wykonaniem innych czynności.
- ⚠ Nie naciskać przycisku awaryjnego zatrzymania podczas jazdy po pochyłości.
- ⚠ Przed każdym uruchomieniem pojazdu bezzalagowego należy upewnić się, że wyłącznik awaryjny jest w pozycji wysuwanej, w przeciwnym razie pojazd nie uruchomi się.

dźwignia parkująca

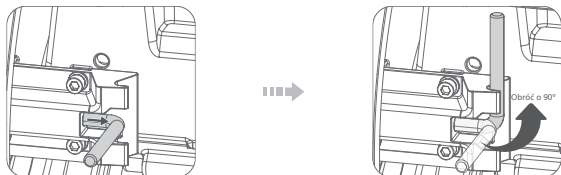
Pojazd autonomiczny ma dźwignie parkowania zarówno na lewym, jak i prawym przednim kole. Dźwignie te służą do blokowania lub odblokowywania opon pojazdu (prawa dźwignia parkowania jest pokazana jako przykład), utrzymując pojazd został zahamowany i nie doszło do poślizgu.

Zamek

Obróć dźwignię parkowania w dół o 90° i docisnąć ją do środka nadwozia pojazdu, tak aby całkowicie wsunęła się w otwór blokady. Pojazd bezzalagowy będzie w stanie hamowania i nie będzie mógł się ruszyć.



Pociągnij dźwignię parkowania w stronę środka nadwozia pojazdu, a następnie obróć ją w górę o 90°, a spory pojazd bezzałogowy będą mógł się swobodnie poruszać.

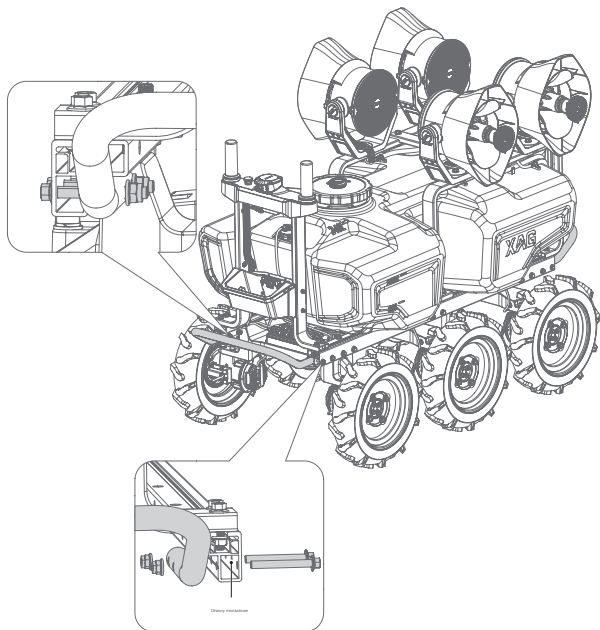


- ⚠ Przed pierwszym użyciem pojazdu autonomicznego należy odblokować dźwignię parkowania przed wykonaniem kolejnych czynności. Aby zapewnić bezpieczeństwo użytkowania,
- ⚠ Przed zablokowaniem lub odblokowaniem pojazdu autonomicznego należy ustawić go na płaskiej powierzchni i upewnić się, że się nie porusza. Podczas użytkowania obie dźwignie parkowania muszą być odblokowane, w przeciwnym razie
- ⚠ Używanie pojazdu po włączeniu silnika może spowodować uszkodzenie dźwigni parkowania. Aby zapewnić skuteczne hamowanie, należy upewnić się, że obie dźwignie parkowania są zablokowane jednocześnie.
- ⚠

Przygotowanie na samochody autonomiczne

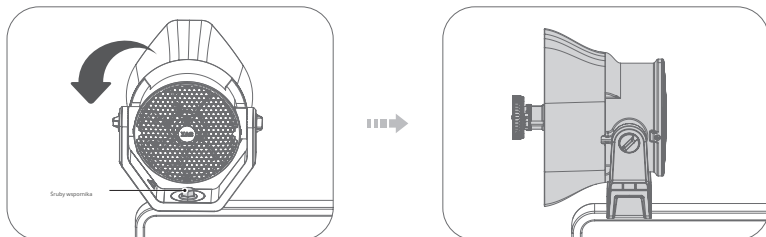
Zamontuj zderzak

Włóż śruby przedniego zderzaka (2 po każdej stronie) przez otwory montażowe po obu stronach ramy jednocześnie, następnie dokręć nakrętki kluczem i powtórz powyższe kroki, aby zakończyć montaż tylnego zderzaka pojazdu bezzałogowego.

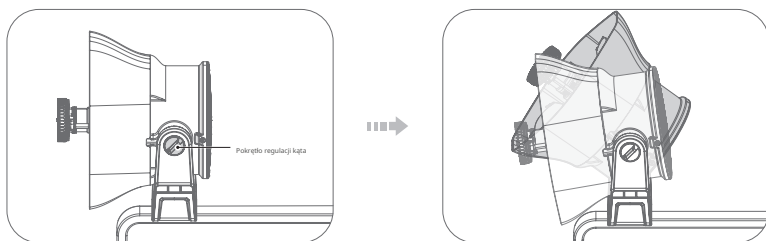


Ustaw kierunek armaty mgłowej

- ① Za pomocą klucza z zestawu narzędzi poluzuj śruby mocujące na uchwyście regulacyjnym armaty mgłowej i wyreguluj kierunek poziomy armaty mgłowej, obracając uchwyt regulacyjny armaty mgłowej w lewo i prawo (tzw. lewą armatę mgłową na przykład);



- ② Ręcznie poluzuj pokrętkę regulacji kąta po obu stronach wspornika regulacji armaty mgłowej i wyreguluj armatę mgłową w górę i w dół, aby ustawić kierunek nachylenia armaty mgłowej;



- ③ Po potwierdzeniu kierunku należy odpowiednio dokręcić śruby uchwyty i pokrętki regulacji kąta, aby zakończyć ustawianie kierunku armaty mgłowej.

Przygotuj baterię

Bezzałogowy pojazd rolniczy XAG R200 2025 jest kompatybilny z trzema modelami akumulatorów: B13970, B13970S i inteligentnym akumulatorem z doładowaniem B141050 (zwanym dalej „akumulatorem”).

W niniejszej instrukcji obsługi jako przykład wykorzystano inteligentny akumulator z superładowaniem B141050.

Włączenie/wyłączenie zasilania

Akumulator włącza się/wyłącza, naciskając i przytrzymując przycisk przez 2 sekundy. W stanie wyłączonym podłącz ładowarkę lub urządzenie pobierające energię, nacij i przytrzymaj przycisk zasilania przez 2 sekundy, a kontrolka akumulatora zaświeci się, wskazując, że zasilanie zostało pomyślnie włączone.

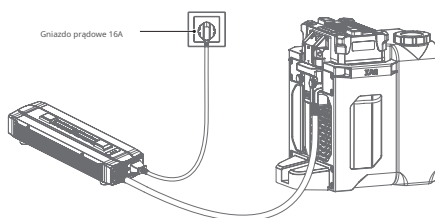
Gdy urządzenie jest włączone, nacij i przytrzymaj przycisk zasilania przez 2 sekundy, aż wszystkie wskaźniki baterii zgasną, co będzie oznaczać, że urządzenie zostało pomyślnie wyłączone.

Oplata

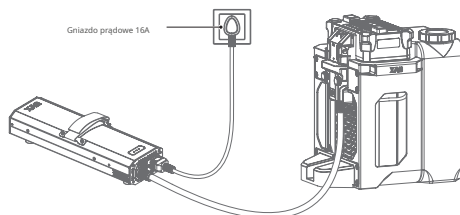
Do ładowania akumulatora należy używać mobilnej stacji ładowania lub ładowarki. Po pełnym naładowaniu akumulatora, mobilna stacja ładowania lub ładowarka automatycznie zatrzyma ładowanie, a akumulator automatycznie się wyłączy.

Przykład ładowania ładowarki

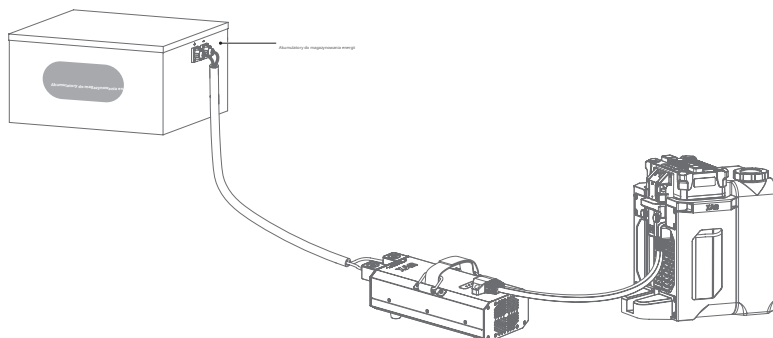
Ładowarka CM13600

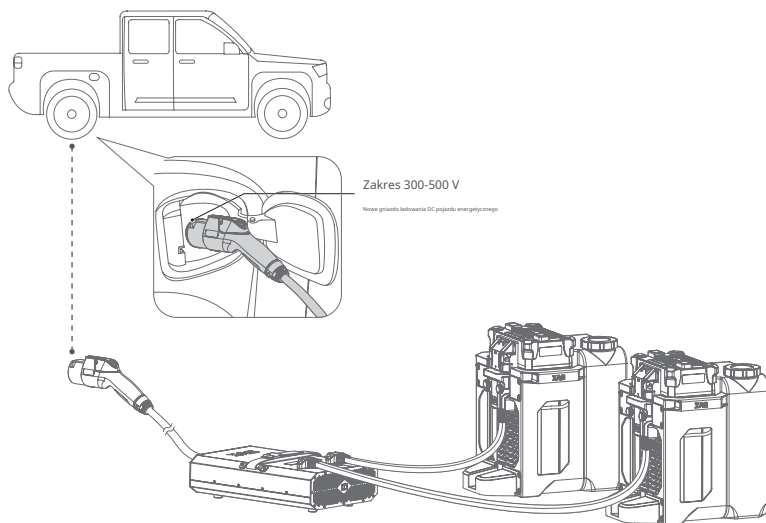


Ładowarka CM13600S



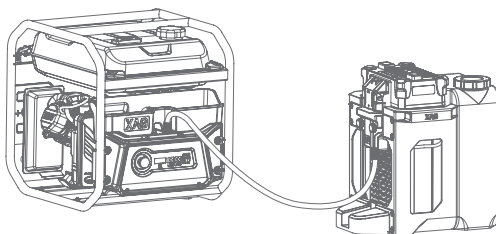
Ładowarka CM15300D



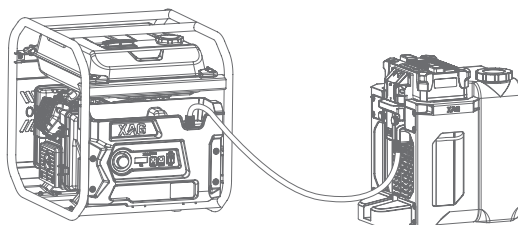


Przykład ładowania mobilnej stacji ładowania

Mobilna stacja ładowania GC4000+



Mobilna stacja ładowania GC6000



Ogłoszenie

⚠ Jeśli akumulator wymaga chłodzenia wodnego/mgielkowego, należy używać czystej, niekorozyjnej wody, a poziom wody nie może przekraczać maksymalnego poziomu wskazanego na obudowie akumulatora.

Poziom wody powinien zawsze znajdować się pomiędzy maksymalnym a minimalnym poziomem, aby zapewnić optymalne odprowadzanie ciepła. Czas zanurzenia nie powinien przekraczać 60 minut. Zabrania się całkowitego zanurzenia baterii w wodzie.

⚠ Przed ładowaniem należy zadbać o to, abyłącze zasilania było czyste i suche. Upewnij się, że na porcie ładowania lub głęzcu akumulatora nie ma metalowych przedmiotów ani resztek płynów. Podczas ładowania należy zwrócić uwagę na...

⚠ Poziom wody w urządzeniu chłodzącym wody/mgły. Jeśli poziom wody spadnie poniżej poziomu minimalnego, należy natychmiast uzupełnić wodę. Poziom wody nie powinien przekraczać poziomu maksymalnego w urządzeniu chłodzącym wody/mgły.

⚠ Podczas ładowania należy zachować ostrożność, aby woda z chłodzarki wodnej/mgielki nie rozpryskiwała się na ładowarkę lub stację ładowania. Pozwoli to uniknąć przerw w dostawie prądu lub uszkodzenia ładowarki, stacji ładowania i akumulatora.

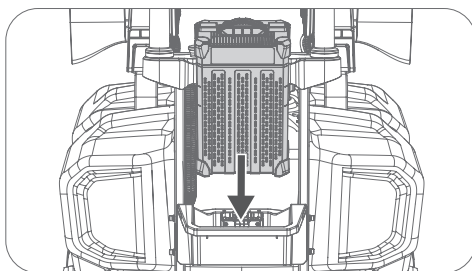
⚠ Jeśli musisz wyjąć akumulator podczas ładowania, najpierw wyłącz zasilanie akumulatora lub wyłącz stację ładującą Supercharger. Bezpośrednie wyjęcie akumulatora może spowodować rozbicie się stacji ładującej Supercharger.

ponieważ zadziałanie zabezpieczenia przeciwpowodziowego i wypełnienie urządzenia.

⚠ W przypadku wylewania wody z chłodzarki wodnej lub chłodzarki mgielkowej, należy przed wylaniem wody wyjąć baterię.

Instalowanie akumulatora

Umieść baterię w komorze baterii i sprawdź, czy zacisk baterii jest pewnie zamocowany, aby dokończyć instalację baterii.



Ogłoszenie

⚠ Przed zainstalowaniem akumulatora należy zadbać o to, aby porty zasilania i akumulatora pojazdu autonomicznego były czyste, suche i wolne od metalowych przedmiotów oraz pozostałości płynów. Przed uruchomieniem akumulatora należy upewnić się, że...

⚠ Jest całkowicie wsunięty do komory baterii, aby zapobiec wypadkom spowodowanym przez baterię, która nie ma pełnego kontaktu z portem zasilania pojazdu autonomicznego.

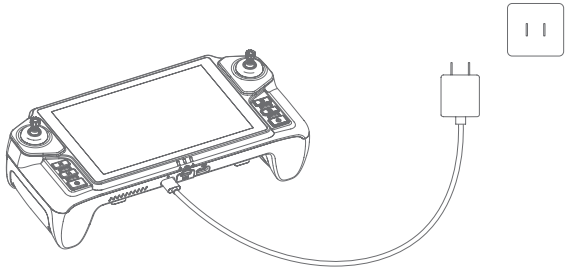
Przygotuj pilota

Opiata

Podłącz kabel danych typu C do portu ładowania pilota z ekranem SRCS i adaptera ładowania, a następnie podłącz je do źródła zasilania.

Podczas ładowania SRCS za pomocą adaptera szybkiego ładowania, kontrolka zasilania będzie szybko migać, a brzączyk będzie wydawał sygnał dźwiękowy. Gdy kontrolka zasilania zaświeci się na zielono, SRCS jest w pełni naładowany.

oskarżony.



Włączenie/wyłączenie zasilania

Włączenie:Naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania przez 2 sekundy, zaświeci się kontrolka baterii i usłyszysz dźwięk „włączania zasilania”, co oznacza, że zasilanie jest włączone.

uładany.Zamknięcie:Naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania przez 2 sekundy, a wszystkie wskaźniki zgasną i usłyszysz dźwięk informujący o pomyślnym wyłączeniu.

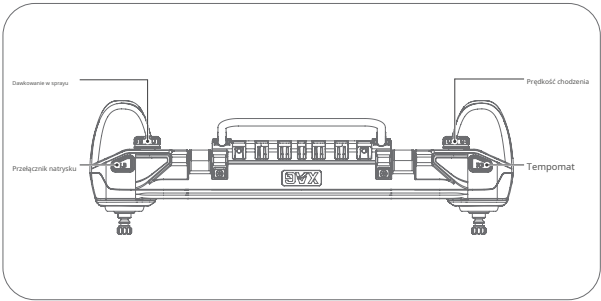
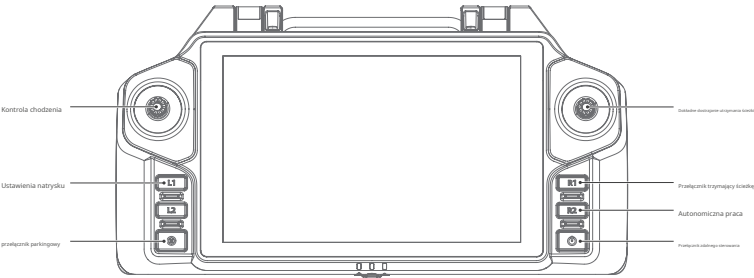


⚠ Pilot zdalnego sterowania jest przeznaczony do użytku z produktami XAG. Jeśli użytkownik używa pilota z produktami innymi niż XAG, istnieje duże prawdopodobieństwo, że wystąpi niezgodność funkcjonalna. wystąpi. Użytkownik będzie odpowiedzialny za wszelkie straty lub zobowiązania prawne z tego wynikające.

⚠ Pilot zdalnego sterowania należy ładować za pomocą ładowarki dostarczonej przez XAG. Jeśli użytkownik użyje innych urządzeń do ładowania pilota bez zezwolenia i spowoduje to awarię lub uszkodzenie, poniesie on konsekwencje. odpowiednia odpowiedzialność.

⚠ Pilot zdalnego sterowania nie jest wodoodporny. Nie należy wyciągać go na działanie wody ani moczyć podczas ładowania lub użytkowania. Użytkownik ponosi odpowiedzialność za wszelkie awarie lub uszkodzenia produktu spowodowane przez... przedostanie się wody do pilota.

⚠ Podczas korzystania z pilota zdalnego sterowania do sterowania pojazdem autonomicznym należy upewnić się, że otoczenie jest otwarte, zachować bezpieczną odległość od pojazdu autonomicznego i nie zbliżać się do ludzi, zwierząt ani innych osób. przechodzi



Kontrola chodzenia: Sterowanie bezzałogowym pojazdem do przodu/tyłu, w lewo/w prawo

Prześwi w prawo

Ustawienia natrysku: Kliknij, aby przejść do strony ustawień sprayu

Przełącznik parkowania: Kliknij, aby włączyć/wyłączyć elektroniczny hamulec postojowy

Działanie w sprayu: Kliknij zgodnie z ruchem wskazówek zegara, aby zwiększyć objętość rozpylenia

Obrotowe sterowanie przegubami: Kliknij zgodnie z ruchem wskazówek zegara, aby zwiększyć objętość rozpylenia

Przełącznik natrysku: Kliknij, aby włączyć/wyłączyć tryb natrysku

Dokładne dostrzeganie zachowania ścieżki: Regulacja kierunku w lewo i w prawo w trybie utrzymywania ścieżki

Przełącznik trzymający ścieżkę: Kliknij, aby włączyć/wyłączyć tryb utrzymywania ścieżki

Autonomiczna praca: Naciśnij krótko, aby wybrać pobliskie trasy;

Naciśnij i przytrzymaj, aby rozpocząć tę trasę

Przełącznik obrotowego sterowania: Naciśnij krótko, aby włączyć, lub naciśnij i przytrzymaj przez 2 sekundy, aby wyłączyć

Prędkość chodzenia: Kliknij zgodnie z ruchem wskazówek zegara, aby zwiększyć prędkość bezzałagowego pojazdu

Obrotowe sterowanie przegubami: Kliknij zgodnie z ruchem wskazówek zegara, aby zwiększyć objętość rozpylenia

Tempomat: Kliknij, aby włączyć/wyłączyć tryb tempomatu

Dodaj pilota

Jeśli po raz pierwszy używasz pilota SRC5 z ekranem, musisz dodać go do aplikacji „XAG Unmanned Vehicle”. Jeśli nie używasz pilota po raz pierwszy, możesz pominąć ten krok.

Abby dodać pilota, wykonaj poniższe czynności.

- 1. Włącz pilota SRC5 z ekranem, otwórz aplikację „XAG Unmanned Vehicle” i wprowadź swój numer telefonu, aby się zarejestrować i zalogować.
- 2. Po zalogowaniu aplikacja automatycznie przejdzie do interfejsu dodawania pilota. Sprawdź aktualne dane pilota i kliknij „OK” w prawym górnym rogu, aby zakończyć dodawanie.



Aplikacja „XAG Unmanned Vehicle” obsługuje wyłącznie pilota SRC5 z ekranem. Można się zalogować i korzystać z niej na terminalu. Inne urządzenia mobilne nie są jeszcze obsługiwane.

Łączenie pojazdów bezałagowych

Podczas pierwszego ujęcia pojazdu autonomicznego należy sparować go z pilotem zdalnego sterowania SRC5 z ekranem w aplikacji „XAG Autonomous Vehicle”. Użytkownicy mogą sparować pojazd autonomiczny, postępując zgodnie z instrukcjami.

kroki poniżej.

- 1. Włącz pilota SRC5 z ekranem, uzyskaj dostęp do aplikacji SRC5 „XAG Unmanned Vehicle” i wprowadź swój numer telefonu komórkowego, aby się zarejestrować i zalogować.
- 2. Na stronie głównej (ekranie głównym) dotknij „Sparuj urządzenie” w prawym dolnym rogu. Aplikacja automatycznie wyszuka urządzenia.
- 3. Po pomyślnym zeskanowaniu urządzenia kliknij „Paruj”;

4. Gdy na interfejsie pojawi się komunikat „Przebieganie zakończone powodzeniem”, oznacza to, że parowanie pojazdu bezałagowego zostało zakończone.



Przed sparowaniem pojazdu autonomicznego należy upewnić się, że pilot zdalnego sterowania SRC5 z ekranem ma włączoną funkcję pozycjonowania, a aplikacja „XAG Autonomous Vehicle” uzyskała pozwolenie na pozycjonowanie.

Szczegóły wyposażenia

Na stronie głównej (główny interfejs) kliknij „Wprowadź zadanie domowe”, kliknij „



kliknij Ikony „”, aby wyświetlić szczegóły urządzenia odpowiadającego danemu pojazdowi bezałagowemu.

• Kliknij „”, aby przejść do ekranu „Dobry”, w którym możesz włączyć/wyłączyć wspomaganie sztuczną inteligencją funkcji bezpieczeństwa, a także wykonywać powiązane operacje, takie jak sterowanie, aktualizacja oprogramowania układowego i przeglądanie informacji o pojeździe.

- Kliknij „”, Wejdź do interfejsu „Zasilanie”, aby wyświetlić stan działania czterech silników elektrycznych bezałagowego pojazdu, poziom naładowania akumulatora i jego moc itd. Wejdź do interfejsu „Komunikacja”
- Kliknij „”, Interfejs umożliwiający przeglądanie aktualnego stanu sieci komunikacyjnej (siła sygnału, stosunek sygnału do szumu, jakość komunikacji), a także stanu działania.

Ustawienia biznesowe.

- Kliknij „”, aby przejść do interfejsu „Pozycjonowanie”, w którym możesz wyświetlić status pozycjonowania RTK, źródło odniesienia RTK, czas opóźnienia RTK, liczbę aktualnie podłączonych satelitów, dokładność pozycjonowania, kierunek dokładność i inne informacje na temat bezałagowego pojazdu, a także ustawić przełącznik trybu pozycjonowania.

- Kliknij „”, aby przejść do interfejsu „Spray”, w którym możesz przeglądać informacje, takie jak aktualna ilość leku pozostała w inteligentnym pojemniku na leki i parametry rozpylacza mgły, a także powiązane operacje, takie jak

włączanie/wyłączanie zmiennego strumienia i wykorzystanie kalibracji strumienia.

Aktualizacja oprogramowania sprzętowego

Przed użyciem urządzenia należy sprawdzić aktualną wersję oprogramowania sprzętowego. Jeśli aktualna wersja oprogramowania sprzętowego urządzenia nie jest najnowsza, należy ją zaktualizować.

opracowanie układowe do najnowszej wersji).

- 1. Otwórz aplikację „XAG Unmanned Vehicle” i dotknij „Enter Job” na stronie głównej (ekran główny). Dotknij ikony „” w prawym górnym rogu i wybierz bezałagowy pojazd, którego chcesz użyć.

Abby uzyskać dostęp do ekranu szczegółów urządzenia, dotknij „”, aby uzyskać dostęp do ekranu „Dobry”, a następnie dotknij „Sprawdź”, aby sprawdzić dostępność aktualizacji oprogramowania sprzętowego.

- 2. Po przesłaniu aktualizacji kliknij „Pobierz i zaktualizuj”. Po zakończeniu aktualizacji oprogramowania układowego kliknij „Gotowe”. Wróć do ekranu listy urządzeń i sprawdź, czy oprogramowanie układowe jest już zainstalowane.

Wszystkie urządzenia powiązane z zadaniem zostały zaktualizowane do najnowszej wersji. Jeśli nie, powtórz kroki aktualizacji, aż aktualizacja się zakończy.



Ustawienie prędkości pojazdu bezzałogowego: Kliknij, aby ustawić prędkość pojazdu autonomicznego

Prędkość pojazdu bezzałogowego: Obecna prędkość operacyjna pojazdu bezzałogowego

Bateria do pilota: Aktualny poziom naładowania baterii pilota

Zużycie energii przez pojazd bezzałogowy: Aktualny pozostały poziom naładowania akumulatora pojazdu bezzałogowego

Ilość w pudełku na leki: Aktualna ilość leku pozostała w pudełku z lekami

Szczegóły wyposażenia: Kliknij, aby wyświetlić szczegóły urządzenia

Tryb mapy: Kliknij, aby przełączyć się na tryb FPV

Moja lokalizacja: Aktualna lokalizacja użytkownika

Lokalizacja pojazdu bezzałogowego: Aktualna lokalizacja pojazdu autonomicznego

Linie pomiaru dla terasowania: Linie pomiaru w prowadzeniu polowania bezzałogowego

Centrum sterowania: Kliknij, aby wybrać tryb działania

Ustawienia natrysku: Kliknij, aby ustawić parametry natrysku

Utwórz ścieżkę

Zanim bezzałogowy pojazd będzie mógł wykonywać autonomiczne operacje, musi stworzyć ścieżkę operacji. Ścieżka nagrywania, Kropkowanie ścieżki istnieją dwa sposoby jego uzyskania. Oto wprowadzi ścieżkę i kropkowanie ścieżki.

Ścieżka nagrywania

Użytkownicy mogą wykonać poniższe czynności, aby za pomocą pilota SRC5 z ekranem sterować pojazdem bezzałogowym i zapisać przebieg trasy.

1. Otwórz aplikację „XAG Unmanned Vehicle” na pilocie SRC5 za pomocą ekranu. Na stronie głównej (ekranie głównym) kliknij „Enter Operation”, aby przejść do interfejsu operacyjnego.
2. Kieruj pojazdem autonomicznym do punktu początkowego obszaru roboczego, kliknij ikonę w prawym dolnym rogu i wybierz opcję „Zapisz ścieżkę” (lub kliknij „Ścieżka/HD”).
„Obraz” w lewym dolnym rogu, następnie „Ścieżka”, a potem „Ścieżka zapisu”).
3. Dojeżdżając autonomicznym do końca obszaru roboczego. Po zarejestrowaniu obszaru roboczego kliknij „Zakończ” w prawym dolnym rogu ekranu.
4. Ustaw nazwę ścieżki i kliknij „Zapisz”. System automatycznie wygeneruje ścieżkę.

Kropkowanie ścieżki

Utwórz nowy obraz w wysokiej rozdzielczości

Przed użyciem funkcji oznaczania ścieżki zaleca się utworzenie nowego obrazu HD. Użytkownicy mogą dokończyć tworzenie obrazu HD, wykonując poniższe kroki.

1. Otwórz aplikację „XAG Unmanned Vehicle” na pilocie SRC5 za pomocą ekranu. Na stronie głównej (ekranie głównym) kliknij „Enter Operation”, aby przejść do interfejsu operacyjnego.
2. Kieruj pojazdem autonomicznym do punktu początkowego obszaru roboczego, kliknij ikonę w prawym dolnym rogu i wybierz „Nowa mapa HD” (lub kliknij „Trasa/Mapa HD” w lewym dolnym rogu, następnie „Mapa HD” i „Nowa mapa HD”).
3. Dojeżdżając bezzałogowym pojazdem do końca obszaru roboczego. Dotknij okna FPV w prawym górnym rogu wyświetlacza, aby przełączyć interfejs zdalnego sterowania na interfejs widoku FPV. Po nagraniu
W obszarze roboczym dotknij przycisku „Zakończ” w prawym dolnym rogu ekranu. System automatycznie zsyntetyzuje obraz w wysokiej rozdzielczości.
4. Kliknij „Anuluj”, aby anulować syntezę bieżących danych obrazu HD.

Rysowanie ścieżki

Po syntezie obrazu HD można wygenerować ścieżkę operacji, zaznaczając ją na obrazie HD za pomocą ekranu dotykowego.

1. Otwórz aplikację „XAG Unmanned Vehicle” na pilocie SRC5 za pomocą ekranu. Na stronie głównej (ekranie głównym) kliknij „Enter Operation”, aby przejść do interfejsu operacyjnego.
2. Kliknij „Ścieżka/Obraz” w lewym dolnym rogu, wybierz obraz HD, który chcesz oznaczyć i kliknij „Rysuj”;
3. Kliknij na mapie, aby zaznaczyć ścieżkę, nad którą chcesz pracować (kliknij ikonę pędzla, aby cofnąć zaznaczenie punktu). Po zaznaczeniu obszaru roboczego kliknij „Zapisz”, a system automatycznie wygeneruje ścieżkę.
4. Ustaw nazwę ścieżki i kliknij „OK”.

Autonomiczna praca

Po zakończeniu tworzenia ścieżki można rozpocząć wykonywanie autonomicznych operacji przez bezzałogowy pojazd.

1. Otwórz aplikację „XAG Unmanned Vehicle” na pilocie SRC5 za pomocą ekranu i dotknij „Rozpocznij operację” na stronie głównej.
2. Kliknij na mapie na ekranie ścieżkę, którą chcesz przemierzyć. W wyskakującym oknie „Szczegóły ścieżki” kliknij „Rozpocznij operację” w prawym dolnym rogu. Bezałogowy pojazd automatycznie pojedzie do
wykonać operację opryskiwania.

Ustawienia natrysku

Przed operacją kliknij w prawym dolnym rogu interfejsu operacyjnego do ustawienia sprayu.

- W kolumnie „Atomizacja” można ustawić wielkość cząstek atomizacji.
- W kolumnie „Siła wiatru” można ustawić prędkość wentylatora armatki mgłowej.
- W kolumnie „Ilość” możesz ustawić ilość leku na metr w obszarze roboczym.
- Kliknij „W lewo” lub „W prawo”, aby włączyć odpowiednią jednostronną armatkę mgłową do rozpylania.



Ogłoszenie



Podczas obsługi pojazdu bezzałogowego należy upewnić się, że wszystkie wyposażenia pojazdu bezzałogowego są



Funkcja „Wspomaganej sztucznej inteligencji bezpieczeństwa” w interfejsie „Ogólne” jest wyłączona.

Utrzymywanie ścieżki

Pojazdy bezzałogowe mogą automatycznie identyfikować i tworzyć linie wyznaczające pasy ruchu na podstawie rozmieszczenia upraw. Tryb utrzymywania ścieżki pozwala pojazdowi zawsze pozostać na wyznaczonym pasie ruchu.

Linia pomocnicza. Aby wyłączyć tryb utrzymywania ścieżki, wykonaj następujące kroki.

1. Otwórz aplikację „XAG Unmanned Vehicle” na pilocie SRC5 za pomocą ekranu i dotknij „Rozpocznij operację” na stronie głównej.
2. Kliknij ikonę w prawym dolnym rogu ekranu i kliknij „Zachowaj ścieżkę”, aby wyłączyć tryb zachowywania ścieżki;

3. Przesuń prawy joystick w lewo lub w prawo, aby dostosować kierunek jazdy pojazdu autonomicznego. Kliknij ikonę nad interfejsem operacyjnym, aby dostosować aktualną prędkość jazdy.
4. Kliknij „Wyjść” w prawym dolnym rogu, aby wyłączyć tryb utrzymywania ścieżki.



Ogłoszenie

 Przed włączeniem trybu utrzymywania ścieżki upewnij się, że „



Funkcja „Wspomaganej sztucznej inteligencji bezpieczeństwa” w interfejsie „Ogólne” jest włączona.

Tempomat

Włączenie tempomatu umożliwia pojazdowi autonomiczną jazdę ze stałą prędkością. Aby wyłączyć tempomat, wykonaj poniższe kroki.

Sterowanie: 1. Kliknij przycisk pilota SRC5, aby włączyć tempomat.

2. Przesuń lewy joystick w lewo lub w prawo, aby dostosować kierunek jazdy pojazdu autonomicznego.


3. Aby wyłączyć tryb tempomatu, kliknij ponownie przycisk pilota SRC5.



Ogłoszenie

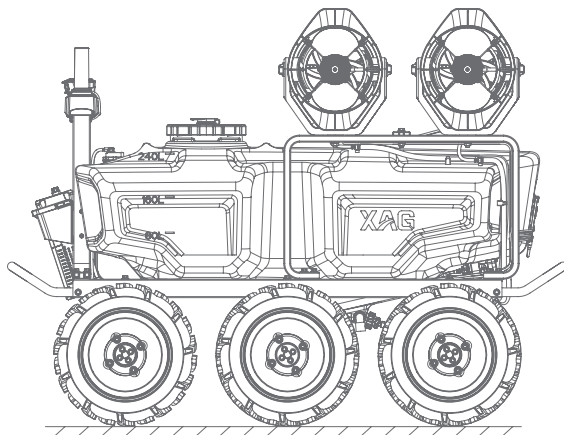
 Przed włączeniem trybu tempomatu należy upewnić się, że „



Funkcja „Wspomaganej sztucznej inteligencji bezpieczeństwa” w interfejsie „Ogólne” jest włączona.

Bezpieczne schody parkingowe

Podczas parkowania pojazdu bezzałogowego należy parkować go na płaskiej powierzchni, aby zapobiec wypadkom spowodowanym przez podstępny upadek pojazdu.



Konserwacja

Po zakończeniu operacji przez bezałogowy pojazd należy regularnie czyścić i konserwować jego akcesoria i wygląd.

Czyszczenie po operacji

Płynny lek jest żrący i może powodować korozję sprzętu, skracając jego żywotność. Zaleca się niezwłoczne czyszczenie sprzętu po każdym użyciu. Szczegółowe kroki czyszczenia są następujące:

następuje:

Środki czyszczące: woda z mydłem lub woda z detergentem

A. Czyszczenie pudełka na leki: Wyczyść wnętrze pudełka na leki i przetrzyj jego zewnętrzną część szmatką.

B. Czyszczenie karoserii:

① Napełnij pojemnik na lek wodą z mydłem lub płynem do prania, ręcznie uruchom system spryskiwania i usuń pozostałości pestycydów z systemu spryskiwania.

② Wymień wodę w pojemniku na lek, ręcznie otwórz system natryskowy i wyczyść resztki wody z mydłem lub detergentem w systemie natryskowym.

③ Opróżnij pojemnik na lek i ręcznie uruchom system natryskowy, aż cała woda w rurce z lekiem zostanie opróżniona, aby zapobiec wyciekaniu resztek płynu podczas transportu lub przechowywania i spowodowaniu

uszkodzenia innych przedmiotów.

④ Dokładnie wytrzyj wilgotną ściereczką i przetrzyj nią powierzchnię pojazdu autonomicznego, aby usunąć wszelkie ślady leku i brudu. Jeśli pojazd autonomiczny jest w ruchu lub nie jest używany przez dłuższy czas, opróżnij zbiornik na lek.

i odczdź płyn z próbówki.

C. Czyszczenie kamery FPV: Delikatnie wytrzyj płyn, plamy i zanieczyszczenia z obiektywu kamery FPV wilgotnym ręcznikiem.

Na filmie nie ma kurzu.

Regularna konserwacja

Podczas codziennego użytkowania sprzęt może się zużywać lub ulegać awarii. Regularna konserwacja może zapewnić optymalny stan sprzętu do prac rolniczych i zmniejszyć prawdopodobieństwo awarii.

i poprawić wydajność operacyjną. Szczegółowe kroki dotyczące konserwacji konstrukcji pojazdu są następujące:

① Sprawdź, czy wszystkie śruby w nadwoziu pojazdu są poluzowane lub czy ich brakuje.

② Sprawdź, czy węzły połączeniowe poszczególnych podwozi są dobrze zamocowane i olejowane, a także czy interfejs akumulatora nie jest odłączony.

③ Sprawdź, czy antena 2 w 1 nie jest odkształcona.

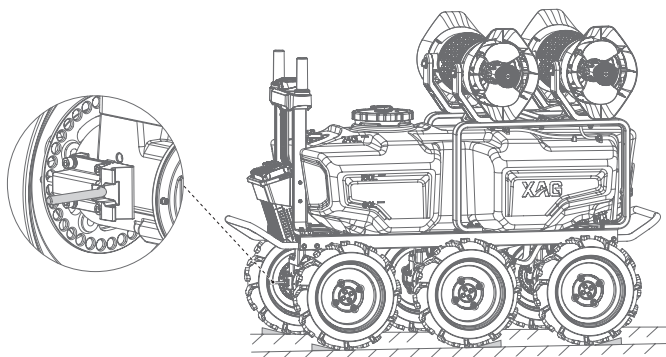
④ Regularnie czyść i konserwuj obiektyw kamery FPV.

⑤ Regularnie czyść sprzęt we wszystkich kierunkach, czyszcząc trudno dostępne miejsca po rutynowych czynnościach. Interfejs pojemnika na lek i interfejs akumulatora należy czyścić niezwłocznie.

Zarządzanie transportem

Podczas transportu pojazdu bezałogowego należy ustawić go na płaskiej powierzchni, podłożyć solidne kliny pod przednie i tylne koła oraz zablokować dźwignię parkowania.

Podczas transportu pojazd bezałogowy musi być w stanie zahamowanym.



załącznik

Opis kontrolki

Sprawdzając wskaźnik stanu bezzałogowego pojazdu, można sprawdzić aktualny stan urządzenia. Poniżej przedstawiono istotne definicje wskaźnika stanu:

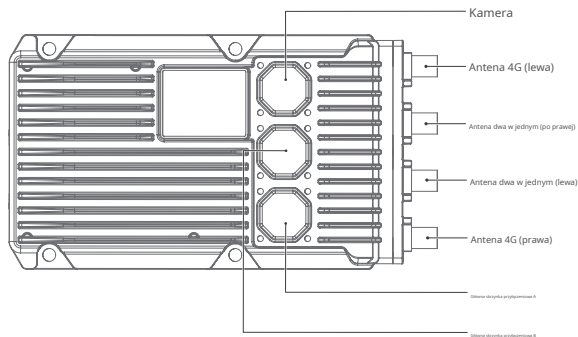
Wskaźnik stanu	Opis statusu
Jednolity zielony	W trybie ręcznego sterowania zdalnego
Jednolity niebieski	Zdalne sterowanie w trybie półautonomicznym / w pełni autonomiczna praca
Jednolity żółty	Niski poziom naładowania baterii/niższa pojemność pojemnika na koki
Jednolity czerwony	Awaria sprzętu
Stały fioletowy	Wskazanie sprężenia powietrza sprężonego

Instrukcje rozwiązywania problemów

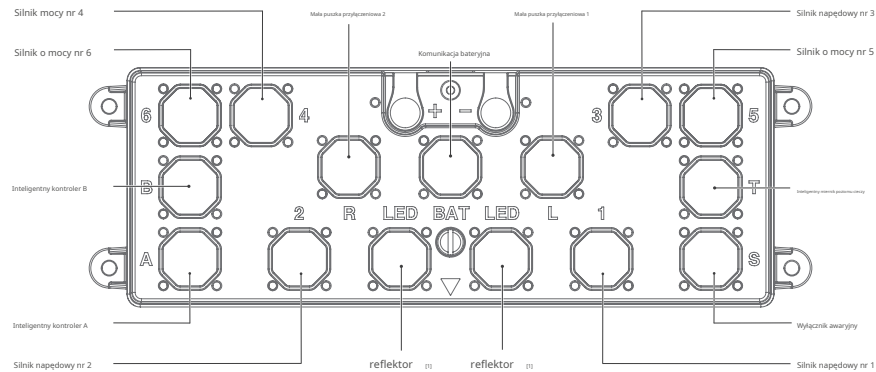
Problemy lub awarie i ich rozwiązania

Moduł	Opis nieprawidłowości interfejsu aplikacji	Objęcie problemu
System sterowania pojazdem	Nastąpiło awaryjne zatrzymanie i urządzenie przestało działać.	Naciśnięto wyłącznik awaryjny i urządzenie przestało działać. 1. Aby powrócić do normalnego trybu czuwania, należy ręcznie sprawdzić stan urządzenia i powrócić się, nie występuje już w porządku, zerem zresetuj wyłącznik awaryjny. 2. Jeśli po zresetowaniu wyłącznika awaryjnego nadal pojawia się ostrzeżenie, należy sprawdzić, czy obwód wyłącznika awaryjnego jest sprawny, uszkodzone lub źle podłączone. 3. Jeśli problemu nie uda się rozwiązać, skontaktuj się z działem obsługi klienta.
System przegrzewania	Przeprzewodność układu przegrzewania	1. Sprawdź, czy antena jest zasłonięta; 2. Sprawdź okienko, czy nie ma w nim żadnych istotnych przeszkód uniemożliwiających działanie anteny. 3. Jeśli problemu nie uda się rozwiązać, skontaktuj się z działem obsługi klienta.
System energetyczny	Bateria została wyjęta	1. Bateria została wyjęta, a inteligentny kontroler jest zasilany z baterii zapasowej w celu utrzymania trybu czuwania. Urządzenie nie może korzystać z funkcji wymagających dużego poboru mocy, co jest normalne. 2. Jeśli akumulator nie został wyjęty, sprawdź, czy linia komunikacyjna akumulatora nie jest uszkodzona lub czy nie ma słabego styku. 3. Jeśli problemu nie uda się rozwiązać, skontaktuj się z działem obsługi klienta.
Układ napędowy	Silnik offline	1. Sprawdź, czy linia nie jest uszkodzona lub źle podłączona; 2. Spróbuj ponownie uruchomić pojazd autonomicznie. Jeśli to nie rozwiąże problemu, skontaktuj się z obsługą klienta w celu rozwiązania problemu.
	Nadprąd silnika	Proces ponowne uruchomienie pojazdu autonomicznego. Jeśli problem będzie się powtarzał, przemyć o kontakt z działem obsługi klienta w celu rozwiązania problemu.
	Nadprąd IQ silnika	Proces ponowne uruchomienie pojazdu autonomicznego. Jeśli problem będzie się powtarzał, przemyć o kontakt z działem obsługi klienta w celu rozwiązania problemu.
	Przebieganie problem lub przepięcie napięcia offline	Proces ponowne uruchomienie pojazdu autonomicznego. Jeśli problem będzie się powtarzał, przemyć o kontakt z działem obsługi klienta w celu rozwiązania problemu.
Platforma Ruipen	Odmowa drugiego offline	1. Sprawdź, czy połączenie liniowe jest prawidłowe i ponownie uruchom pojazd bezzałogowy; 2. Jeśli problem nie uda się rozwiązać, skontaktuj się z działem obsługi klienta w celu przeprowadzenia dodatkowych analizowania scenariuszy.
	Fan offline	1. Sprawdź, czy połączenie liniowe jest prawidłowe i ponownie uruchom pojazd bezzałogowy; 2. Jeśli problem nie uda się rozwiązać, skontaktuj się z działem obsługi klienta w celu przeprowadzenia dodatkowych analizowania scenariuszy.
	Pompa offline	1. Sprawdź, czy połączenie liniowe jest prawidłowe i ponownie uruchom pojazd bezzałogowy; 2. Jeśli problem nie uda się rozwiązać, skontaktuj się z działem obsługi klienta w celu przeprowadzenia dodatkowych analizowania scenariuszy.
	Publikacja z błędami offline	1. Sprawdź, czy połączenie liniowe jest prawidłowe i ponownie uruchom pojazd bezzałogowy; 2. Jeśli problem nie uda się rozwiązać, skontaktuj się z działem obsługi klienta w celu przeprowadzenia dodatkowych analizowania scenariuszy.

Schemat podłączenia inteligentnego kontrolera

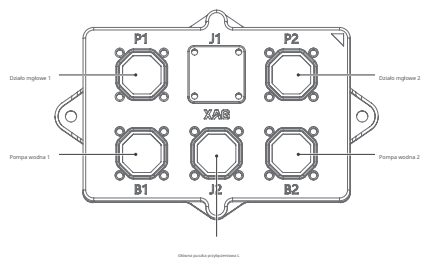


Schemat podłączenia głównej skrzynki przyłączeniowej

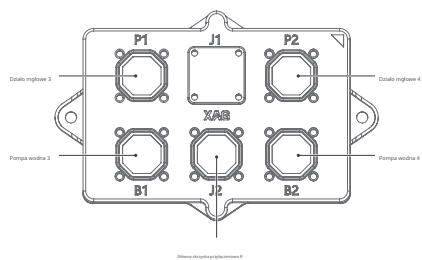


[1] Reflektor jest akcesorium opcjonalnym. W razie potrzeby należy go zakupić osobno.

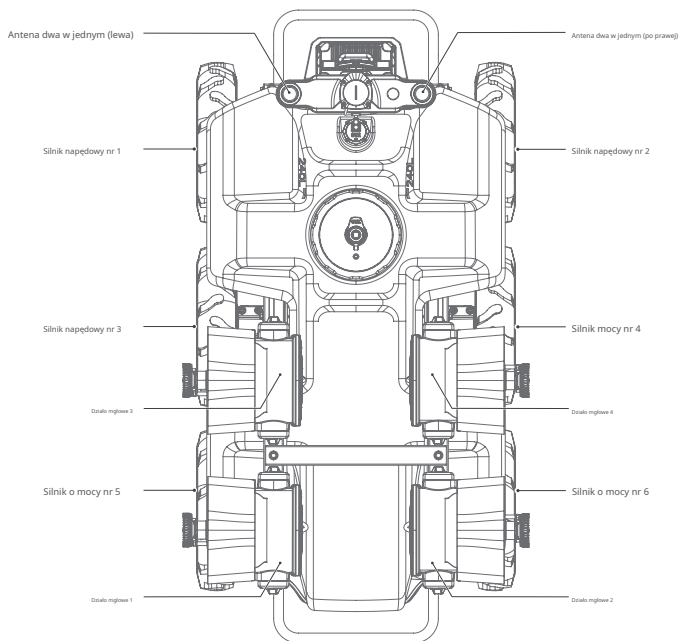
Schemat połączeń małej puszki przyłączeniowej 1

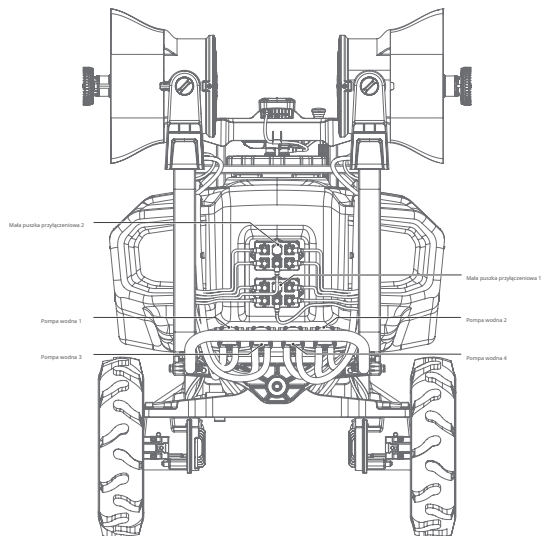


Schemat połączeń małej puszki przyłączeniowej 2



Schemat lokalizacji modułu





Ogłoszenie



Zabrania się demontażu lub montażu jakiegokolwiek modułu przy włączonym zasilaniu.



Po zainstalowaniu wszystkich modułów można włączyć zasilanie.



Podczas podłączania przewodów należy dbać o czystość głowic zaciskowych, rozkładu drutów i prawidłowy uziemniadrutów.



Drut nie należy zapinąć na siłę, aby zapobiec jego nadmiernej deformacji. Podczas instalacji należy upewnić się, że drut jest prawidłowo osłonięty i zabezpieczony. Nie należy wchodzić drutem na siłę. Po...



Wkładając złącze, należy dokręcić śruby, aby zapobiec utracie funkcji ochronnej złącza.



Nie używane interfejsy muszą zostać wyposażone w pokrywę końcową, a śruby dokręcone, aby zapobiec uszkodzeniu zabezpieczenia.

Specyfikacje

Parametry podstawowe	
model	3WDFZ-240A1
Wymiary	1605×876×1200 mm
rozstaw osi	705 mm
rozstaw osi	930 mm
Minimalny przedwit	270 mm
masa netto	120 kg
Maksymalna masa ładunku	240 kg
Maksymalna prędkość jazdy	1,5 m/s
Maksymalny kąt wspinaczki	12°
Temperatura środowiska pracy	0°C ~ 40°C
Układ napędowy	
Tryb napędu silnika	Sześciobiegunowy napęd niezależny, układ kierowniczy równoległy
Moc znamionowa silnika (pojedynczy silnik)	100 W
Specyfikacje opon	16-calowa opona pneumatyczna
Ciśnienie w oponach	30 psi
System energetyczny	
Liczba zainstalowanych baterii	1
Typ baterii	bateria litowo-jonowa polimerowa
Kompatybilne modele baterii	Akumulator XAG B141050 Smart Supercharger
	Akumulator z inteligentną ładowarką XAG B139705
	Akumulator XAG B13970 Smart Supercharger
System Ruipena	
Normaalna pojemność pojemnika na farbę	240 litrów
Liczba armat mgłowych	4
Metoda atomizacji	Atomizacja odśrodkowa
Liczba pomp wodnych	4
Zakres poziomy ^[1]	7 metrów
Całkowity ruch ^[2]	8,0 ~ 16,0 l/min (podwójna pompa)
Systemy komunikacji i sterowania	
Częstotliwość pracy	SRRC: 2,400 GHz ~ 2,476 GHz; 5,725 GHz ~ 5,850 GHz
Maksymalna efektywna odległość sygnału	500 metrów
Kompatybilne modele pilotów zdalnego sterowania	Pilot zdalnego sterowania XAG SRCS z ekranem

[1] Dane te mierzone w warunkach bezwzględnych i służy wyłącznie jako punkt odniesienia. Rzeczywisty zakres roboczy w poziomie zależy od takich czynników, jak prędkość pojazdu, ustawienia rozpylania w zbiorniku opryskiwacza oraz prędkość wiatru otoczenia.

[2] Konkretnej ilości rozpylanego środka można oczekiwać do rzeczywistych wymagań operacyjnych.

[3] Dane te mierzone w środowisku zewnętrznym, bez przeszkód i zakłóceń. Nie gwarantują one rzeczywistej odległości sterowania i służy jedynie jako punkt odniesienia dla użytkowników w zakresie sterowania pilotem.



Skanowanie WeChat
skupić się naXAGOficjalne konto



Skanowanie WeChat
skupić się naUsługi XAGOficjalne konto